

Chapitre 4:

Systemes d'equations lineaires

Une des nombreuses applications des determinants est la resolution des systemes d'equations lineaires.

1. Definitions:

*) On appelle systeme de n equations lineaires a p inconnues a coefficients dans un corps K , tout systeme de la forme:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1p}x_p = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2p}x_p = b_2, \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{np}x_p = b_n. \end{cases} \quad (1)$$

($n > p$ ou $n = p$ ou $n < p$).

ou les x_i sont les inconnues, les a_{ij} et les b_i des elements de K .

*) On appelle solution du systeme (1) tout element $(y_1, y_2, \dots, y_p) \in K^p$ qui verifie (1).

*) On appelle systeme homogene associe a (1) le systeme tice de (1) avec $b_i = 0$ pour $i = 1, 2, \dots, n$.

*) On appelle matrice associee a (1) la matrice A des coefficients de x_i :

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & & a_{2p} \\ \vdots & & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{np} \end{pmatrix} = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$$

2. Rang d'un systeme lineaire:

On peut ecrire le systeme de la facon suivante:

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1p} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{np} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

1

Si on pose $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_p \end{pmatrix}$ $B = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$

Alors (1) $\Leftrightarrow AX = B$. cette écriture est appelée la forme matricielle du système (1).

Déf: On appelle rang du système linéaire (1) le rang de la matrice associée A . $r = \text{rang de (1)} = \text{rg}(A)$

* Soit r le rang du système linéaire (1). les cas possibles sont:

- a) $p = n$ et ($r = p$ ou $r < p$)
- b) $p < n$ et ($r = p$ ou $r < p$)
- c) $p > n$ et ($r = n$ ou $r < n$)

3- Système de Cramer: Cas où $p = n = r$.

Quand le système linéaire (1) est résoluble, sa solution est donnée par le théorème suivant:

Théorème 1:

Soit le système de n équations linéaires à n inconnues:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases} \quad (1')$$

Soient A sa matrice associée, $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ $B = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$

Alors les propriétés suivantes sont équivalentes:

- a) le rang du système est égale à n .
- b) le système admet une solution unique par $b_i \in \mathbb{K}$, égale à $X = A^{-1}B$.
- c) le système homogène associé n'admet que la solution triviale $x_i = 0$.
- d) la matrice A est inversible.

Déf: On appelle "Système de Cramer" tout système de n équations linéaires à n inconnues, dans un corps \mathbb{K} , qui vérifie d'une des 4 propriétés du théorème 1

Pour calculer les solutions d'un système de Cramer, on dispose au corollaire suivant:

Corollaire: (Formules de Cramer).

Soit un système de Cramer

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

Soit A sa matrice associée, et A_i la matrice déduite de A en remplaçant la colonne i par la colonne B de b_i .

Alors la solution unique de ce système est donnée par les formules:

$$x_i = \frac{\det A_i}{\det A} \text{ pour } i=1, 2, \dots, n.$$

Exp 1 Résoudre le système suivant $\begin{cases} 4x + 6y = 3 \\ 8x - y = 4 \end{cases}$ (I)

la matrice A associée est $A = \begin{pmatrix} 4 & 6 \\ 8 & -1 \end{pmatrix}$

$$\det A = -52 \neq 0 \Rightarrow \text{rg}(I) = 2 = n$$

donc le système (I) est un système de Cramer, donc il admet une solution unique (x_0, y_0) donnée par:

$$x_0 = \frac{\begin{vmatrix} 3 & 6 \\ 4 & -1 \end{vmatrix}}{-52} = \frac{27}{52} \quad y_0 = \frac{\begin{vmatrix} 4 & 3 \\ 8 & 4 \end{vmatrix}}{-52} = \frac{-8}{-52} = \frac{2}{13}$$

$$S = \left\{ \left(\frac{27}{52}, \frac{2}{13} \right) \right\}$$

ou via $x = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = A^{-1} B$ où $B = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}$ $A^{-1} = -\frac{1}{52} \begin{pmatrix} -1 & -6 \\ -8 & 4 \end{pmatrix}$

$$x = -\frac{1}{52} \begin{pmatrix} -1 & -6 \\ -8 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{27}{52} \\ \frac{2}{13} \end{pmatrix}$$

Exp 2 Résoudre le système suivant: $\begin{cases} 2x - y + 3z = -1 \\ x + 3z = 3 \\ 2x + y - z = 0 \end{cases}$ (II)

$$\text{rg}(II) = 3 = n \quad \text{Car } \det A = -10 \neq 0$$

$$\text{ou } A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 1 & 0 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

⇒ le système (II) est bien un système de Cramer, donc il admet une solution unique $X_0 = (x_0, y_0, z_0)$. On :

$$x_0 = \frac{\begin{vmatrix} -1 & -1 & 3 \\ 3 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix}}{-10} = -\frac{9}{10} \quad y_0 = \frac{\begin{vmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 1 & 3 & 3 \\ 2 & 0 & -1 \end{vmatrix}}{-10} = \frac{31}{10} \quad z_0 = \frac{\begin{vmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 3 \\ 2 & 1 & 0 \end{vmatrix}}{-52} = \frac{13}{10}$$

$$S = \left\{ X_0 = \begin{pmatrix} -\frac{9}{10} \\ \frac{31}{10} \\ \frac{13}{10} \end{pmatrix} \right\}$$

on bien $X_0 = A^{-1}B$

Systèmes d'équations linéaires (cas général) : (quel casque)

1) Cas où $n=p$ et $r < n$

Alors le système (1) n'est pas de Cramer.

Soit M une matrice carrée extraite de A et de rang égal à r .

$$\text{rg}(M) = r \Rightarrow \text{rg}(A)$$

$$M = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{r1} & \dots & a_{rr} \end{pmatrix}$$

Le déterminant de M est appelé le déterminant principal du système (1)

Les r inconnues x_1, \dots, x_r associées à cette matrice M , sont appelées les inconnues principales, et les $(n-r)$ autres deviennent des paramètres

Le système associé à M est appelé le système principal

du système (1) on extrait le système (2) de matrice M :

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1r}x_r = b_1 - (a_{1r+1}x_{r+1} + \dots + a_{1n}x_n) = b'_1 \\ \vdots \\ a_{r1}x_1 + \dots + a_{rr}x_r = b_r - (a_{r2}x_{r+1} + \dots + a_{rn}x_n) = b'_r \end{cases} \quad (2)$$

le système (2) est de Cramer, il admet donc une solution unique. cette solution est donnée par les formules de Cramer:

$$y_i = \frac{\det(M_i)}{\det M} \quad \text{pour } i=1, \dots, r \quad \text{et } M_i \text{ est la matrice déduite de } M \text{ en remplaçant la colonne } i \text{ par la colonne } b'_i$$

* Si (y_1, \dots, y_n) vérifie les $(n-r)$ autres équations de (1) alors (y_1, \dots, y_n) est solution de (1), elle dépend donc des paramètres x_{r+1}, \dots, x_n . Dans ce cas (1) admet une infinité de solutions.

* Si (y_1, \dots, y_n) ne vérifie pas une seule équation de (1) ne figurant pas dans (2), alors le système (1) n'admet pas de solution.

Exp: Résoudre le système suivant

$$\begin{cases} 3x_1 + x_2 + 2x_3 + 3x_4 = 10 \\ 5x_1 - x_2 - 3x_3 + 4x_4 = 14 \\ 2x_1 + 4x_2 + 9x_3 + 3x_4 = 10 \\ x_1 - 2x_2 - x_3 + 4x_4 = 1 \end{cases} \quad (1)$$

la matrice associée à (1) est $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 & 3 \\ 5 & -1 & -3 & 4 \\ 2 & 4 & 9 & 3 \\ 1 & -2 & -1 & 4 \end{pmatrix}$

on trouve $\det(A) = 0$.

donc $\text{rg}(A) < 4$. $n = p = 4$ et $r < 4$

le système (1) n'est pas de Cramer.

Parmi les matrices d'ordre 3 extraites de A, on trouve

$$M = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 5 & -1 & -3 \\ 2 & 4 & 9 \end{pmatrix} \quad \text{et } \det(M) = 2$$

$\Rightarrow \text{rg}(M) = 3$

le système associé à M est

$$\begin{cases} 3x_1 + x_2 + 2x_3 = 10 - 3x_4 = b_1 \\ 5x_1 - x_2 - 3x_3 = 14 - 4x_4 = b_2 \\ 2x_1 + 4x_2 + 9x_3 = 10 - 3x_4 = b_3 \end{cases} \quad (2)$$

les 3 inconnues principales sont x_1, x_2, x_3 . L'inconnue x_4 est considérée comme le paramètre $x_4 = t$

$$B' = \begin{pmatrix} b'_1 \\ b'_2 \\ b'_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10-3t \\ 14-4t \\ 10-3t \end{pmatrix}$$

$$x_1 = \frac{\det(M_1)}{\det(M)} = 3-t, \quad x_2 = \frac{\det(M_2)}{\det(M)} = 1+2t, \quad x_3 = \frac{\det(M_3)}{\det(M)} = -t.$$

On porte cette solution (x_1, x_2, x_3) dans la 4^e équation de (1)

$$(3-t) - 2(1+2t) - (-t) + 4t = 3 - 2 = 1$$

⇒ la solution (x_1, x_2, x_3) vérifie bien le système (1)

Ainsi (x_1, x_2, x_3) est la solution paramétrique de (1) (infinie)

2) Cas où $p < n$:

Le système (1) admet donc plus d'équations que d'inconnues. Il n'est pas de Cramer, et son rang $r \leq p < n$.

On procède de la même manière. On considère la matrice M extraite de A et de rang $\text{rg}(M) = r$.

Soit (y_1, \dots, y_r) la solution de (2) donnée par les formules de Cramer.

* Si (y_1, \dots, y_r) vérifie (1), alors cette solution est aussi solution de (1)

Si ——— ne vérifie pas une seule équation de (1), alors (1) n'a pas de solution.

Exp Résoudre le système

$$\begin{cases} 2x + 3y = 7 \\ 3x - y = 5 \\ x - 5y = -11 \end{cases} \quad (1)$$

Sol $n = 3$ $p = 2$ $p = 2 < n = 3$

(1) n'est pas de Cramer son rang ≤ 2 .

Soit $M = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$ $\det(M) = -11 \rightarrow \text{rg}(M) = 2$.

M est associée au système

$$\begin{cases} 2x + 3y = 7 \\ 3x - y = 5 \end{cases} \quad (2)$$

(2) est un système de Cramer, $x = 2$ et $y = 1$

$(2, 1)$ est solution de (2) par contre elle ne vérifie pas l'équation $x - 5y = -11 \Rightarrow$ le système (1) n'a pas de solution.

(6)

3) Cas où $p > n$:

le nombre d'inconnues est supérieur au nombre d'équations

le système (1) n'est pas de Cramer, et est de rang $r \leq n < p$.

On procède de la même manière. Soit M une matrice extraite de A

de rang $r = \text{rg}(M)$, le système associé est de Cramer

il admet donc une solution unique (y_1, \dots, y_r) qui est paramétrique.

*) Si (y_1, \dots, y_r) vérifie toutes les équations de (1), alors (1) admet une infinité de solutions (y_1, \dots, y_n) (paramétrique)

*) Si (y_1, \dots, y_r) ne vérifie pas une seule équation de (1), alors (1) n'admet pas de solutions.

Exp: Résoudre le système

$$\begin{cases} 3x - 2y + 2z + 3u - t = 4 \\ 5x + y - 3z + 2u + 6t = -7 \\ x - 5y + 7z + 4u - 8t = 11 \end{cases} \quad (1)$$

Sol: (1) est un système de 3 équations linéaires à 5 inconnues

$$n = 3 < p = 5. \text{ donc le rang de (1) } r \leq 3$$

Tous les déterminants extraits de A sont nuls.

en effet: le nombre des déterminants d'ordre 3 est $C_5^3 = 10$.

et la théorie des déterminants montre qu'il suffit d'en calculer 3.

Soient c_i les colonnes de A , $1 \leq i \leq 5$.

alors $\det(c_1, c_2, c_i) = 0$, pour $i = 3, 4, 5 \Rightarrow c_3, c_4$ et c_5 sont des combinaisons linéaires de c_1 et c_2 .

il en résulte $\det(c_1, c_j, c_k) = 0$, pour $1 \leq j, k \leq 5$

Ainsi le rang de (1) $r < 3$, on calcule les déterminants d'ordre 2

extraits de A on trouve $M = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 5 & 1 \end{pmatrix}$ et $\det M = 13 \neq 0$

$\Rightarrow r = 2$. à cette matrice M on associe le système:

$$\begin{cases} 3x - 2y = 4 - 2z - 3u + t, \\ 5x + y = -7 + 3z - 2u - 6t. \end{cases} \quad (2)$$

x et y sont les inconnues principales et z, u et t les paramètres.

(2) est un système de Cramer, admet une solution unique

$$\begin{cases} x = \frac{-1}{13} (10 + 4z + 7u + 11t) \\ y = \frac{1}{13} (-11 + 5z + 9u - 23t) \end{cases}$$

par contre (x, y) ne vérifie pas (1) \Rightarrow (1) est impossible.

Remarques:

- 1) Si le système (1) admet au moins une solution, on dit qu'il est compatible, sinon on dit qu'il est impossible.
- 2) Si le $\det(A) \neq 0$ alors le système homogène associé à (1) admet une solution unique $(x_1, \dots, x_n) = (0, \dots, 0) = 0_{\mathbb{R}^n}$.